

บทความวิจัย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 9

9th ECTI-CARD 2017, Chiang khon Thailand

โรงเรือนไฮโดรโปนิกส์อัตโนมัติ

Hydroponic Greenhouse Automation

คำคุณ พันชวงค์ และรัฐศิลป์ รัตนอกภาณุวัชร

ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ วิทยาลัยนวัตกรรมการด้านเทคโนโลยีและวิศวกรรมศาสตร์

มหาวิทยาลัยธุรกิจบัณฑิตย์

110/1-4 ถ.ประชาชื่น หลักสี่ กรุงเทพฯ โทรศัพท์ 02-9547300 โทร 594 E-mail: udom.ran@dpu.ac.th

บทคัดย่อ

การปลูกพืชไร้ดินด้วยระบบโรงเรือนไฮโดรโปนิกส์ถูกออกแบบและพัฒนาขึ้นมาเพื่อให้เหมาะกับสภาพอากาศในทุกพื้นที่ โดยเฉพาะเขตที่มีอากาศร้อน และแห้งแล้งซึ่งภายในโรงเรือนสามารถลดอุณหภูมิ เพิ่มความชื้น และความควบคุมแสงแดดที่มากเกินไปเพื่อให้ง่ายและอำนวยความสะดวกให้แก่เกษตรกรในการดูแลรักษา ระบบโรงเรือนไฮโดรโปนิกส์ประกอบไปด้วย 3 ส่วนหลักได้แก่ 1) ส่วนของ เซ็นเซอร์ ใช้ในการวัดค่าความสว่างของแสง อุณหภูมิ และความชื้นสัมพัทธ์ในอากาศ 2) ส่วนของ ไมโครคอนโทรลเลอร์ ใช้ในการประมวลผล และตัดสินใจสั่งให้อุปกรณ์ทำงาน 3) ส่วนของ แอคชูเอเตอร์ ได้แก่ปั๊มน้ำ พัดลม และมอเตอร์ ซึ่งรับคำสั่งการทำงานจาก ไมโครคอนโทรลเลอร์ นอกจากนี้ผู้ใช้ยังสามารถเลือกโหมดการควบคุมระบบออกเป็น 3 โหมดได้แก่ 1) โหมด อัตโนมัติ 2) โหมด แมนนวล 3) โหมด ตั้งค่า ซึ่งผู้ใช้สามารถเลือกโหมดการทำงานได้ผ่านทางหน้าจอแอลซีดี

คำสำคัญ: โรงเรือนอัตโนมัติ, ฝักไฮโดรโปนิกส์, เซ็นเซอร์ ไมโครคอนโทรลเลอร์

Abstract

A Hydroponic Greenhouse Automation was especially designed and developed to accommodate all types of weather particularly a tropical and dry climate because a temperature and sun lights within the greenhouse can be easily adjusted to best serve users. There are three primary sections in hydroponic greenhouse automation. They are: 1) Sensor which is used to measure the sun lights, temperature and humidity, 2) Microcontroller which is used for an evaluation and directing a function of the greenhouse, and 3) Actuators which includes humidifier, fan, motor that are controlled by Microcontroller. Furthermore, the users can also select the function of the Hydroponic Greenhouse Automation that are consisted of three

modes such as: 1) Automatic, 2) Manual, and 3) Setting which is operating through LCD.

Keywords: Greenhouse Automation, Hydroponic, Sensors, Microcontroller

1. บทนำ

ปัจจุบันการปลูกผักไฮโดรโปนิกส์ได้รับความนิยมกันอย่างแพร่หลายในทั่วประเทศทั้งระดับหอย่อมและระดับอุตสาหกรรม ผู้คนส่วนมากได้ใส่ใจต่อการรักษาสุขภาพกันมากขึ้นโดยการหันมาบริโภคผักซึ่งผักที่ได้รับความนิยมมากที่สุดก็คือผักไฮโดรโปนิกส์ ซึ่งทำการปลูกแบบไร้ดิน เพราะความต้องการของผู้บริโภคเป็นจำนวนมากจึงทำให้ผักไฮโดรโปนิกส์ขาดตลาด ทำให้มีกระแสการปลูกผักไฮโดรโปนิกส์กันมากขึ้น

หลายพื้นที่นิยมปลูกผักด้วยโรงเรือนแบบระบบเปิดมากกว่าโรงเรือนระบบอื่น ซึ่งมีต้นทุนต่ำและทำงานง่าย ซึ่งโรงเรือนชนิดนี้ค่อนข้างดูแลและควบคุมยาก เนื่องจากไม่สามารถควบคุมอุณหภูมิที่เพิ่มสูงขึ้น ความชื้นมีน้อยหรือมากเกินไป ศัตรูที่มาทำลายพืช ลมพัดแรง โรคระบาดที่มากับอากาศร้อน การเปลี่ยนแปลงของอุณหภูมิช่วงขณะ ซึ่งปัญหาที่กล่าวมานั้นมีผลต่อการเจริญเติบโตของพืชทั้งสิ้น โดยผักจะมีการเจริญเติบโตเต็มที่ในอุณหภูมิและความชื้นที่เหมาะสมเท่านั้น [1][2] ดังนั้นด้วยปัญหาดังกล่าว จึงคิดที่จะแก้ปัญหาด้วยการสร้างระบบที่ควบคุมอัตโนมัติ

งานวิจัยนี้จึงออกแบบและพัฒนาระบบการควบคุมแบบอัตโนมัติซึ่งควบคุมความชื้น อุณหภูมิ การให้น้ำแบบหมุนเวียน การเปิดปิดแสงเพื่อพรางแสง การทำความเย็นให้กับโรงเรือน การวัดระดับน้ำในถังเก็บน้ำ โดยการรับสัญญาณอนาล็อกจากเซ็นเซอร์เพื่อให้แสงควบคุมทำการประมวลผลแล้วทำการสั่งงานให้รีเลย์เปิดปั๊มน้ำไปให้หัวพ่นหมอกเพื่อทำความชื้นในอากาศ เปิดปั๊มน้ำให้กับแผงรังผึ้งเพื่อทำ

บทความวิจัย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 9
9th ECTI-CARD 2017, Chiang Khan Thailand

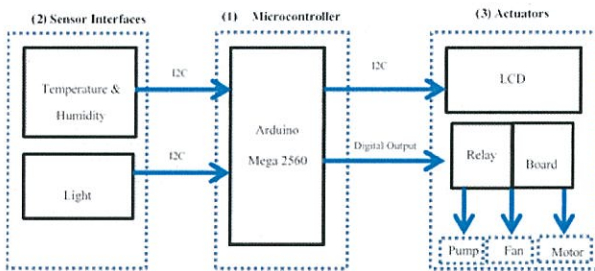
ความเย็น และอัตราการหมุนของพัดลมขึ้นอยู่กับอุณหภูมิ โรงเรือนที่พัฒนาเป็นแบบ NFT และผักที่ปลูกเป็นผักชนิด Green Oak

2. การออกแบบระบบ

2.1 ภาพรวมของระบบ

ภาพรวมระบบแสดงดังรูปที่ 1 ประกอบด้วย 3 ส่วน ได้แก่

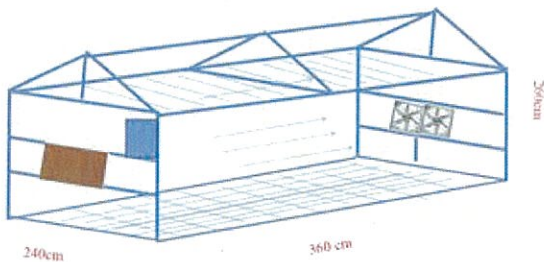
- (1) Microcontroller ใช้ Arduino Mega 2560 เป็นตัวประมวลผลกลาง มีหน้าที่ในการรับคำสั่งจากฝั่งของ Sensor Interfaces มาประมวลผล และส่งค่าที่ประมวลผลได้ไปยัง Actuators
- (2) Sensor Interfaces ประกอบด้วยเซ็นเซอร์วัดอุณหภูมิ ความชื้น และความสว่างของแสง เป็นส่วนที่อ่านค่าเซ็นเซอร์อุณหภูมิ ความชื้น และความเข้มของแสง แล้วส่งไปยังส่วน Microcontroller
- (3) Actuators ประกอบด้วย LCD ทำหน้าที่ในการแสดงสถานะของความชื้น อุณหภูมิ ความเข้มแสง สถานะการหมุนของพัดลม การเปิด-ปิดของปั๊ม มอเตอร์แสดงผลทางแสง และ พัดลมดูดความเย็น



รูปที่ 1 ภาพรวมของระบบ

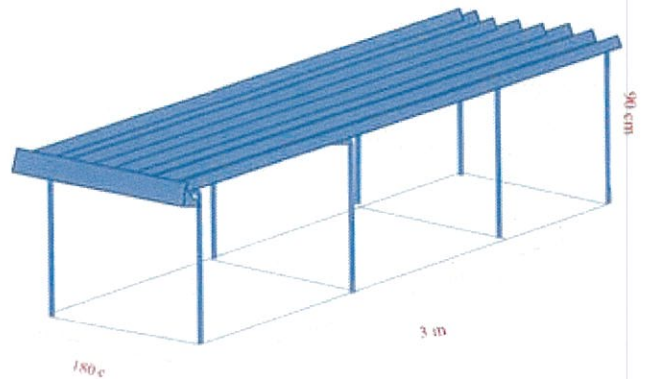
2.2 การออกแบบโรงเรือน

โรงเรือนที่ออกแบบสร้างเป็นแบบ (Nutrient film technique System) คือ การปลูกพืชแบบให้รากแช่อยู่ในสารละลายโดยตรง [1][2] ขนาดของโรงเรือนไฮโดรโปนิคส์ซึ่งมีขนาด กว้าง 240 cm ยาว 360 cm สูง 260 cm แสดงดังรูปที่ 2



รูปที่ 2 การออกแบบโรงเรือน

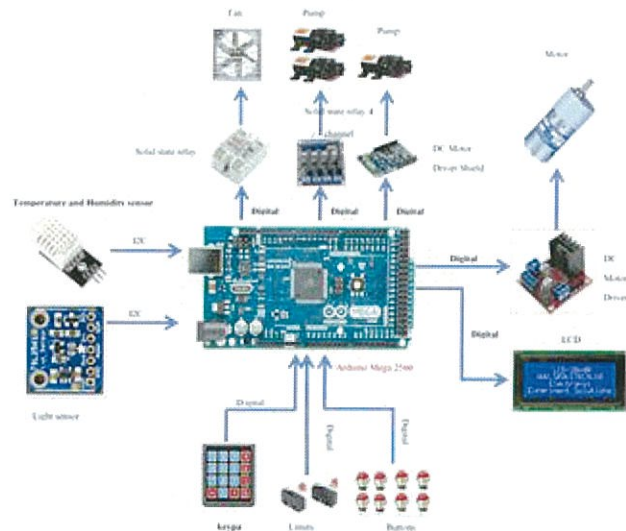
ส่วนการออกแบบโต๊ะปลูก ใช้โต๊ะปลูกขนาด สูง 90 cm ยาว 3 m กว้าง 180 cm วางปลูก 8 ราง ขนาด 3 m แสดงดังรูปที่ 3



รูปที่ 3 การออกแบบโต๊ะปลูก

2.3 การออกแบบฮาร์ดแวร์

การเชื่อมต่ออุปกรณ์ต่างๆเข้ากับบอร์ด Arduino Mega 2560 ซึ่งทำหน้าที่เป็นส่วนควบคุมหลัก แสดงดังรูปที่ 4



รูปที่ 4 สถาปัตยกรรมฮาร์ดแวร์

3. ผลการทำงาน

3.1 ฮาร์ดแวร์ของระบบ

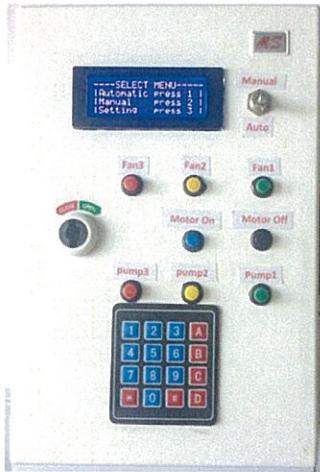
จากรูปที่ 5 แสดงให้เห็นถึงภายนอกของกล่องควบคุมซึ่งประกอบไปด้วย 1) keypad ไว้สำหรับเลือกโหมดในการทำงาน ซึ่งประกอบไปด้วยโหมด Automatic, Manual และ Setting และไว้สำหรับการรับค่าการตั้งค่าจากผู้ใช้ 2) ปุ่มกดมีทั้งหมด 8 ปุ่มมีไว้สำหรับการ

บทความวิจัย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 9

9th ECTI-CARD 2017, Chiang Khan Thailand

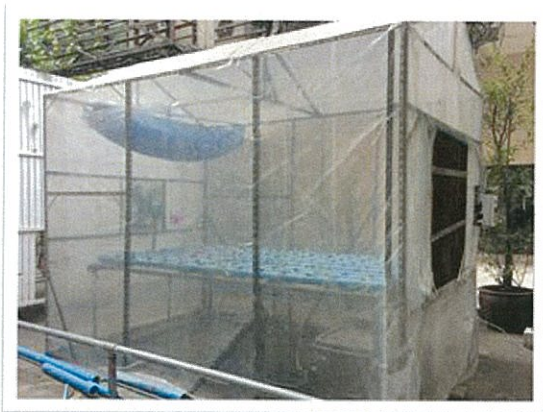
เปิด-ปิด พัดลม บั้ม และ มอเตอร์ ในโหมด Manual และ 3) จอ LCD ขนาด 20x4 ไ่ว้แสดงสถานะของ Sensors และ สถานะการทำงานของ อุปกรณ์ต่างๆ



รูปที่ 5 กล้องควบคุม

3.2 ของโรงเรือน

จากรูปที่ 6 แสดงโรงเรือนไฮโดรโปนิคส์ ซึ่งข้างหน้าประกอบด้วยแผงรังผึ้งขนาดสูง 120 cm กว้าง 60 cm และกล้องควบคุมข้างใน โรงเรือนประกอบไปด้วยโตะปลูกขนาด 8 รวง พัดลมระบายอากาศ บั้มน้ำ มอเตอร์ แสตนสีน้ำเงินทองแดงได้ 80% ถังน้ำขนาด 100 ลิตรจำนวน 2 ถัง ถังแรกเอาไว้ใส่ปุ๋ยน้ำ ถังที่สองเอาไว้ใส่น้ำสำหรับบั้มน้ำขึ้นไปซึ่งแผงรังผึ้ง โครงสร้างสร้างโรงเรือนเป็นเหล็กฉากทั้งหลัง คลุมด้วยพลาสติกใสทั้งหลัง



รูปที่ 6 โรงเรือน

ส่วนโตะปลูก NFT ภายในโรงเรือนขนาด 8 รวง ใช้ท่อ PVC ขนาด 3 นิ้ว

จำนวน 8 รวง โดย 1 รวง สามารถปลูกผักได้ 13 ต้น และ 1 โตะสามารถปลูกผักได้ทั้งหมด 104 ต้น บั้มทำการดูดให้ไหลผ่านรากของผัก และไหลกลับมายังจุดพักปุ๋ยเป็นการหมุนเวียน โครงสร้างโตะปลูกสร้างจากเหล็กฉากซึ่งขนาดของโตะสูง 90 cm กว้าง 180 cm ยาว 3 m

3.3 การทดลองวัดค่าความแตกต่างอุณหภูมิระหว่างข้างนอกและข้างในโรงเรือน

ตารางที่ 1 ค่าความแตกต่างของอุณหภูมิ

	กลางวัน		กลางคืน	
	นอกโรงเรือน	ในโรงเรือน	นอกโรงเรือน	ในโรงเรือน
วัดเฉลี่ย 20 วัน	31.5 c	26.1 c	28.1 c	25.3 c

จากตารางที่ 1 แสดงให้เห็นถึงการเปรียบเทียบอุณหภูมิวัดเฉลี่ย 20 วัน ระหว่างข้างนอกและข้างในของโรงเรือน หลังควบคุมอุณหภูมิ จะเห็นว่าความแตกต่างของอุณหภูมิข้างในโรงเรือนจะเย็นกว่าข้างนอกโรงเรือน โดยในช่วงเวลากลางวันต่างประมาณ 5.4 องศาเซลเซียส และในช่วงเวลากลางคืนต่างประมาณ 2.8 องศาเซลเซียส

3.4 การทดลองวัดค่าความแตกต่างความชื้นระหว่างข้างนอกและข้างในโรงเรือน

ตารางที่ 2 ค่าความแตกต่างของ % ความชื้น

	กลางวัน		กลางคืน	
	นอกโรงเรือน	ในโรงเรือน	นอกโรงเรือน	ในโรงเรือน
วัดเฉลี่ย 20 วัน	51 %	76 %	59 %	80 %

จากตารางที่ 2 แสดงให้เห็นถึงการเปรียบเทียบค่าความชื้นวัดเฉลี่ย 20 วัน ระหว่างข้างนอกและข้างในของโรงเรือน จะเห็นว่าความชื้นข้างในโรงเรือนจะเพิ่มขึ้นมากกว่าข้างนอกโรงเรือน หลังการควบคุมความชื้นอัตโนมัติ โดยในช่วงเวลากลางวันความชื้นเพิ่มขึ้นประมาณ 25 % และในช่วงเวลากลางคืนความชื้นเพิ่มขึ้นประมาณ 21 %

3.4 การทดลองความต้องการแสง

เนื่องจากโรงเรือนตั้งอยู่ใกล้กับอาคารบังแสงทำให้แสงสาดลงโรงเรือนน้อย (ด้วยข้อจำกัดด้านสถานที่) จากการสังเกตพบว่าผักเติบโตล่าช้ายาว เติบโตไม่เต็มที่ สันนิษฐานว่าแสงน้อย จึงได้ทำการวัดความเข้มแสง พบว่าเวลาเช้าความเข้มแสงอยู่ที่ 6,078 ลักซ์ ตอนบ่ายความเข้มแสงที่ 7,295 ลักซ์ และตอนเย็นความเข้มแสงที่ 3,073 ลักซ์ เราจึงได้

บทความวิจัย

การประชุมวิชาการ งานวิจัยและพัฒนาเชิงประยุกต์ ครั้งที่ 9

9th ECTI-CARD 2017, Chiang Khan Thailand

ทำการทดลองเพิ่ม โดยการติดตั้งหลอดไฟ LED เพื่อเพิ่มแสงให้กับพืช [3] ที่ความสูง 30 cm ปรากฏว่าผักเติบโตงอกงามดีกว่าเดิม แสดงดังรูปที่



รูปที่ 7 เปรียบเทียบการเติบโตของผักระหว่างมีหลอด LED และไม่มีหลอด LED

จากรูปจะเห็นว่าพืชที่โดยแสง LED จะเติบโตได้ดีกว่า พืชที่ไม่โดนแสง LED (พืชที่อยู่ในรอบๆ) และเมื่อได้ทำการวัดความเข้มแสงบริเวณพืชที่โดนแสง LED พบว่ามีความเข้มอยู่ที่ 10,519 ลักซ์ อย่างไรก็ตาม การติดตั้ง LED เพื่อเพิ่มแสงจำเป็นต้องพิจารณาค่าใช้จ่ายว่าคุ้มค่าต่อการลงทุนหรือไม่

4. สรุป

งานวิจัยนี้เป็นระบบควบคุมโรงเรือนไฮโดรโปนิคส์อัตโนมัติ มีการควบคุมแบ่งออกเป็น 2 ระบบด้วยกันคือ (1). ระบบอัตโนมัติ การควบคุมของระบบอัตโนมัติ ระบบจะทำการตัดสินใจได้ด้วยตัวเอง โดยการรับค่าจากเซ็นเซอร์เพื่อมาเปรียบเทียบ เมื่อค่าที่รับมาจากเซ็นเซอร์ตรงกับค่าที่ได้ตั้งไว้ให้กับระบบ ระบบก็จะทำการตัดสินใจเพื่อสั่งให้ส่วนต่างๆทำงาน (2) ระบบแมนนวล เป็นการควบคุมที่ผู้ใช้ควบคุมเอง โดยผู้ใช้จะทำการเลือกที่จะเปิด - ปิด บ่ม พัดลม และ มอเตอร์ได้ด้วยตัวเอง จากการทดลองพบว่าภายในโรงเรือนระบบสามารถเพิ่มความชื้น ลดอุณหภูมิให้เย็นลงได้ ซึ่งจะช่วยในการเจริญเติบโตของผักได้ดี ในส่วนของแสงนั้นมีผลต่อการเติบโตของพืช ซึ่งต้องได้รับแสงเพียงพอต่อการเจริญเติบโต

สำหรับงานวิจัยต่อไปในอนาคตจะมีการเพิ่มหลอด LED เพื่อให้แสงเพียงพอต่อการเจริญเติบโตของพืช นอกจากนี้จะทำให้ระบบอัตโนมัติมากขึ้น โดยการเชื่อมต่อกับระบบ cloud ถ่ายรูปผักส่งไปทำ machine learning เพื่อวิเคราะห์การเติบโตและส่งกลับมายังโรงเรือน

เอกสารอ้างอิง

- [1] ผศ.ดร. สมศักดิ์ มณีพงษ์. (2555). โรงเรือน (ออนไลน์). สืบค้นจาก : <http://agri.wu.ac.th/msomsak/Soiless/Chapter07/Greenhouse.htm> [2 ตุลาคม 2560]
- [2] ผศ.ดร. สมศักดิ์ มณีพงษ์. (2555). การปลูกพืชแบบรากแช่ (ออนไลน์). สืบค้นจาก : <http://agri.wu.ac.th/msomsak/Soiless/Chapter03/Hydroponics.htm> [2 ตุลาคม 2560]
- [3] E. Dániel and D. D. Lucache, "Efficient lighting system for greenhouses," 2016 International Conference and Exposition on Electrical and Power Engineering (EPE 2016), 20-22 Oct. 2016.

ประวัติผู้เขียนบทความ

นายคำคุณ พันธวงษ์ นักศึกษาชั้นปีที่ 4 สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ วิทยาลัยนวัตกรรมการเทคโนโลยีและวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยธุรกิจบัณฑิตย์

ดร. รัฐศิลป์ รัตนอกภาณุวัชร อาจารย์ประจำภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ วิทยาลัยนวัตกรรมการเทคโนโลยีและวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยธุรกิจบัณฑิตย์ มีความสนใจงานวิจัยด้านสมองกลฝังตัว Internet of Things และ Big data